

data	# ore	argomenti
V 26/02	2	introduzione
L 01/03	2	visione nel continuo e nel discreto
M 02/03	2	seminario: matching (cap. 4 libro giallo)
V 05/03	2	laboratorio: optical flow
L 08/03	2	equazioni di moto (caso calibrato)
M 09/03	2	seminario: SFM nel continuo (caso calibrato)
V 12/03	2	laboratorio: moto 3D e motion field
L 15/03	2	time to collision
M 16/03	2	prospettiva (Alberti)
V 19/03	2	laboratorio: vanishing points and lines
L 22/03	2	omografie planari
M 23/03	2	matrice di calibrazione
L 29/03	2	raggi visivi, IAC, calibrazione da triangolo di fuga
M 30/03	2	laboratorio: ricostruzione da singola immagine
V 16/04	2	seminario: robust mosaicing (Bazzica e Mancini)
L 19/04	2	stime robuste di omografie: RANSAC
M 20/04	2	normale da omografia calibrata
V 23/04	2	laboratorio: calibrazione
L 26/04	2	Invarianza
M 27/04	2	Esercizi ed esempi I + circular points
V 30/04	2	Esercizi ed esempi II + absolute conic
L 03/05	3	Esercizi ed esempi III + trasporto di IAC
M 04/05	2	Calibrated SFM: matrice essenziale
G 06/05	3	Uncalibrated SFM: matrice fondamentale
V 07/05	2	Laboratorio (F + Photobuilder)
L 10/05	3	Rettificazione stereo, disparità, F per traslazione pura
M 11/05	2	Stereoscopic pair generation (3DPVT 2010)
V 14/05	2	seminario: Photometric stereo (Zaccone)
L 17/05	2	Lezione Dario Comanducci (SOR - parte I)
M 18/05	2	Lezione Dario Comanducci (SOR - parte II)
V 21/05	2	seminari: Shape from: defocus (Pazzaglia), shadows (D'Amico)
M 25/05	2	Ricostruzione 3D da 2 o 3 viste
G 27/05	3	Ricostruzione da viste multiple
V 28/05	2	seminario: Self-calibration (Serain)